

Transformações Lineares

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Definições

Aplicações

Definição: Dados dois conjuntos, não vazios, U e V , uma **aplicação** de U em V é uma "lei" que associa a cada elemento de U um único elemento de V . Se denotarmos por F esta aplicação, então, o elemento associado a $u \in U$ é denotado por $F(u)$, que está em V , denominado a **imagem** de u pela aplicação F .

U é o **domínio** e V o **contra-domínio** da aplicação F . Denotamos a aplicação da forma $F: U \rightarrow V$. Ou ainda, indicando por u um elemento qualquer de U , denotamos: $u \mapsto F(u)$.

Denotamos-se **Imagem** da aplicação $F: U \rightarrow V$ o subconjunto de V dado por: $Im(F) = \{F(u) \mid u \in U\}$, ou seja, são todos os elementos em V que são associados a algum elemento de U pela aplicação F .

Dois aplicações F e G são iguais se, e somente se, possuem o mesmo domínio e $F(u) = G(u)$ para todo u neste domínio.

Aplicação Injetora: Uma aplicação $F: U \rightarrow V$ é **Injetora** se, e somente se:

$$F(u_1) = F(u_2) \Rightarrow u_1 = u_2, \quad \forall u_1, u_2 \in U$$

ou, se e somente se:

$$u_1 \neq u_2 \Rightarrow F(u_1) \neq F(u_2), \quad \forall u_1, u_2 \in U$$

Transformações Lineares

Definição: Sejam U e V espaços vetoriais sobre o corpo R . Uma aplicação $T: U \rightarrow V$ denominada **Transformação Linear** de U em V se, e somente se, satisfaz:

(a) $T(u_1 + u_2) = T(u_1) + T(u_2), \quad \forall u_1, u_2 \in U$.

(b) $T(\alpha u) = \alpha T(u), \quad \forall \alpha \in R, u \in U$.

Um **Operador Linear** é uma transformação linear $T: U \rightarrow V$ em que $U = V$.

Das duas propriedades de transformação linear obtemos que:

$$T(\alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2) = \alpha_1 T(u_1) + \alpha_2 T(u_2)$$

para todo $u_1, u_2 \in U$ e todo $\alpha_1, \alpha_2 \in R$. Por indução em n , provamos a relação mais geral:

$$T\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i u_i\right) = \sum_{i=1}^n \alpha_i T(u_i)$$

para quaisquer $u_i \in U$ e $\alpha_i \in R$, com $i = 1, 2, \dots, n$.

Tomando $\alpha = 0$ na propriedade (b) temos que $T(u_0) = e_V$, onde e_V denota o elemento neutro do espaço vetorial U e e_V denota o elemento neutro do espaço vetorial V . Ou seja, toda transformação linear leva o elemento neutro de U no elemento neutro de V .

[Ver mais sobre...](#)

Exemplos

Exemplo 1: A seguinte aplicação de R^2 em R^2 é uma transformação linear:

$$T: R^2 \rightarrow R^2$$
$$v \mapsto T(v) = \alpha v$$

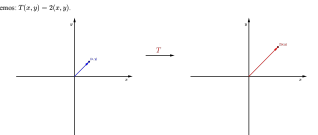
que é uma **expansão (ou contração)**, dependendo do valor α . Esta transformação leva cada vetor v do R^2 num vetor de mesma direção de v , mas com sentido igual a v (caso $\alpha > 0$) ou sentido oposto (caso $\alpha < 0$) e módulo maior (caso $|\alpha| > 1$) ou menor (caso $|\alpha| < 1$). Para $\alpha = 1$ esta é a **transformação identidade**, que leva o vetor v nele mesmo.

De fato, para todo $v_1, v_2 \in R^2$ e $\beta \in R$, temos:

$$T(v_1 + \beta v_2) = \alpha(v_1 + \beta v_2) = \alpha v_1 + \alpha \beta v_2 = T(v_1) + \beta T(v_2)$$

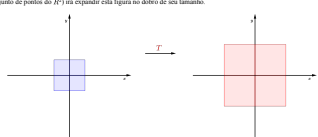
Assim, T é uma transformação linear.

Por exemplo, para $\alpha = 2$, e $v = (x, y) \in R^2$, temos: $T(x, y) = 2(x, y)$.



A transformação linear T leva todo elemento $(x, y) \in R^2$ ao elemento $2(x, y)$.

Esta transformação aplicada a uma figura (conjunto de pontos do R^2) irá expandir esta figura no dobro de seu tamanho.



A transformação linear T leva uma figura no plano na mesma figura ampliada com o dobro de tamanho.

Exemplo 2: A seguinte aplicação de R^2 em R^2 é uma transformação linear:

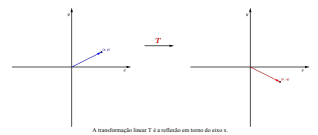
$$T: R^2 \rightarrow R^2$$
$$(x, y) \mapsto T(x, y) = (x, -y)$$

que é uma **reflexão em torno do eixo x**.

De fato, T é transformação linear, uma vez que, para todo $v_1 = (x_1, y_1), v_2 = (x_2, y_2) \in R^2$ e $\alpha \in R$, temos:

$$T(v_1 + \alpha v_2) = T((x_1, y_1) + \alpha(x_2, y_2)) = T(x_1 + \alpha x_2, y_1 + \alpha y_2) = (x_1 + \alpha x_2, -y_1 - \alpha y_2) = (x_1 - \alpha y_1) + (\alpha x_2 - \alpha y_2) = (x_1 - y_1) + \alpha(x_2 - y_2) = T(x_1, y_1) + \alpha T(x_2, y_2) = T(v_1) + \alpha T(v_2)$$

onde usamos o fato de que: R^2 é espaço vetorial e a soma como foi definida a aplicação T .

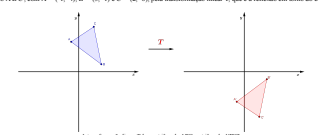


A transformação linear T é a reflexão em torno do eixo x .

Considere agora um triângulo ABC de vértices $A = (-1, 4), B = (3, 1)$ e $C = (2, 6)$. Vamos aplicar a transformação linear T neste triângulo. Para saber qual a imagem do triângulo pela transformação, basta sabermos as imagens de seus vértices:

$$T(-1, 4) = (-1, -4)$$
$$T(3, 1) = (3, -1)$$
$$T(2, 6) = (2, -6)$$

Portanto, o triângulo ABC é levado no triângulo A'B'C', com $A' = (-1, -4), B' = (3, -1)$ e $C' = (2, -6)$, pela transformação linear T , que é a reflexão em torno do eixo x .



A transformação linear T leva o triângulo ABC no triângulo A'B'C'.

Exemplo 3: Considere a seguinte aplicação:

$$T: R^2 \rightarrow R^2$$
$$(x, y) \mapsto T(x, y) = (x + \alpha, y)$$

com $\alpha \in R$, que é uma **translação de comprimento α e direção do eixo x**. Esta aplicação **NÃO** é uma transformação linear, a menos que $\alpha = 0$, pois não satisfaz as condições para ser linear.

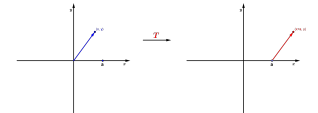
Considere $v_1 = (x_1, y_1)$ e $v_2 = (x_2, y_2)$ pertencentes a R^2 , temos que:

$$T(v_1 + v_2) = T((x_1, y_1) + (x_2, y_2)) = T(x_1 + x_2, y_1 + y_2) = (x_1 + x_2 + \alpha, y_1 + y_2)$$

mas por outro lado,

$$T(v_1) + T(v_2) = T(x_1, y_1) + T(x_2, y_2) = (x_1 + \alpha, y_1) + (x_2 + \alpha, y_2) = (x_1 + x_2 + 2\alpha, y_1 + y_2)$$

Ou seja, $T(v_1 + v_2) \neq T(v_1) + T(v_2)$, para $\alpha \neq 0$, logo a aplicação T não é uma transformação linear.



A aplicação T é a translação de comprimento α e direção do eixo x . T não é transformação linear.

Exemplo 4: Considere a transformação linear $T: R^2 \rightarrow R^2$ tal que:

$$T(1, 0) = (1, 0), \quad T(0, 1) = (2, 1)$$

Vamos determinar explicitamente a transformação linear T .

Tomamos considerando o espaço vetorial R^2 com a base canônica $B = \{(1, 0), (0, 1)\}$. Podemos escrever um elemento qualquer de R^2 de forma única como:

$$(x, y) = x(1, 0) + y(0, 1)$$

Sabendo como a transformação T atua nos elementos da base B , e que T é transformação linear, temos que:

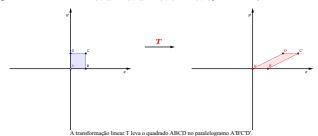
$$T(x, y) = T(x(1, 0) + y(0, 1)) = xT(1, 0) + yT(0, 1) \Rightarrow$$
$$\Rightarrow T(x, y) = x(1, 0) + y(2, 1) = T(x, y) = (x + 2y, y)$$

Assim, obtemos a expressão da transformação linear T .

Considere o quadrado de vértices $A = (0, 0), B = (1, 0), C = (1, 1)$ e $D = (0, 1)$. Temos que as imagens dos vértices do quadrado pela transformação T são:

$$T(0, 0) = (0, 0), \quad T(1, 0) = (1, 0), \quad T(1, 1) = (3, 1), \quad T(0, 1) = (2, 1)$$

Assim, o quadrado ABCD é levado no paralelogramo A'BC'D' de vértices $A' = (0, 0), B' = (1, 0), C' = (3, 1)$ e $D' = (2, 1)$ pela transformação linear T .



A transformação linear T leva o quadrado ABCD no paralelogramo A'BC'D'.

[Ver mais exemplos de T.](#)

[Ver mais sobre...](#)

